

Dear Customer,

Thank you for choosing Team Orion's Vortex brushless motor. Engineered and developed by racers for racers, this motor features the latest developments in R/C car brushless motor technology. The Vortex has already shown its winning potential.

The Vortex brushless motor can be used with all current sensored and sensoriess brushless electronic speed controls (ESC). For maximum speed and efficiency, it comes equipped with a high performance neodymium magnet. Fully serviceable, the Vortex comes with adjustable timing to suit all track conditions.

Please read the instructions carefully to ensure that you receive maximum performance and reliability from your motor.

Installation

To prevent damage to the rotating parts inside the motor, use motor mounting screws that penetrate the motor by no more than 3.5mm. Position the motor so that the solder tabs are out of harm's way and allow convenient access for installation and removal. Solder the three ESC wires to each of the solder tabs on the motor following the correct wiring sequence (A to A, B to B, and C to C). When using a sensored ESC, plug the sensor wire into the connector located on the motor's back plate.

Timing

Your ESC comes equipped with a pre-determined timing setting in its software. Please check the ESC manual to choose the appropriate drive program. The Vortex base timing is pre-set to give the best power/efficiency ratio. If required you can alter the motors timing by using the following procedure (See diagram A for further info):

1)Slightly loosen the three back plate screws

2)Note timing position (originally set at the center of the B soldering tab) 3)For more RPM (positive timing), turn the back plate counterclockwise 4)For more efficiency and less RPM, turn the back plate clockwise

Warning!

Only change the positive timing 1mm (3.6°) at a time and never to more than 5mm (18°). Also, please note the ESC manufacturer's timing recommendations.

Gear Ratio

Varying track surfaces and course lengths will require ratio adjustments for maximum performance consult the Team Orion websiteL: www.teamorion.com for further information.

Maintenance

Occasionally, you will need to inspect and lubricate the ball bearings and remove and dirt from inside the motor. To lubricate the ball bearings, loosen and remove the three back plate screws and the back plate (note the timing position for re-assembly). The rear ball bearing is located inside the rear bearing housing. Place one drop of bearing oil on the rear ball bearing. Then re-install the back plate and tighten the back plate screws. The front ball bearing can be lubricated with a drop of bearing oil without disassembling the motor

To disassemble the motor for bearing replacement or to change the magnet, use the following procedure (See diagram A & B for further info):

1) Loosen and remove the three screws on the motor's front bearing housing. Then remove the front bearing housing. The front ball bearing can be removed using a ball bearing removal tool and a new one installed. 2) Carefully remove the magnet from the motor. Because of its strength, keep all magnetic objects and tools away and place the magnet in a safe place. Note the position of a spacers as the will have to be replaced correctly when re-assembling the motor. 3) Loosen the three screws on the back plate (note timing position), and remove the back plate. Then slowly turn the rear bearing housing 30° to the left or right and remove it carefully. Remove the ball bearing with a bearing removal tool and install a new one at this time. Note: The sensor plate is attached to the rear bearing housing and is very fragile.

To assemble the motor, follow the above steps in reverse order, 3-2-1. If the motor has been reassembled correctly, it should have very little or no side play. Use shims between the front ball bearing and the rotor to set the play correctly.

Warranty

Team Orion guarantees this product to be free from manufacturing and workmanship defects. The warranty does not cover incorrect installation, components worn by use, or any other problem resulting from incorrect use or handling of the motor No liability will be accepted for any damage resulting from the use of this product. By the act of connecting and operating this product, the user accepts all resulting liability.

Sehr geehrter Kunde,

herzlichen Glückwunsch zum Erwerb eines Team Orion Vortex Brushless Motors. Dieser Motor verfügt über alle nur denkbaren Features, die derzeit bei Brushless-Antrieben für RC-Cars realisierbar sind. Lesen Sie die Bedienungsanleitung aufmerksam durch, um die maximale Leistungsfähigkeit und Zuverlässigkeit mit Ihrem System zu erzielen

Der Motor kann prinzipiel mit allen sensor und sensorlosen Brushless-Reglern angesteuert werden. Der Motor verfügt über spezielle Neodym Magnete, die für eine maximale Leistungsausbeute bei bestmöglichem Wirkungsgrad sorgen. Durch das einstellbare Timing, lässt sich der Motor individuell auf das Fahrzeug und die Streckenverhältnisse anpassen

Die Montage des Motors

Verwenden Sie Schrauben mit passender Länge. Die Schrauben dürfen keinesfalls tiefer als 3.5 mm in den Motor eindringen, da es sonst zu mechanischen Beschädigungen im Inneren des Motors kommt. Motor so drehen, dass die Anschlusspunkte gut zugänglich sind und nicht mit anderen Teilen des Modells in Berührung kommen. Löten Sie die drei Motorkabel des Reglers an die Anschlusspunkte des Motors. Verhinden Sie die drei Kabel des Reglers mit dem Motor in der Reihenfolge A-B-C. Ist der Regler mit einem Sensoranschluss ausgestattet, muß das Sensorkabel an der Rückplatte des Motors angeschlossen werden.

Das Timing

Jeder Regler verfügt in der Software über ein voreingestelltes Timing. Die Anleitung zu Ihrem Regler gibt Aufschluss über die zu wählende Einstellung. Der Vortex-Motor ist bereits so eingestellt, dass er die maximale Leistung bei maximalem Wirkungsgrad erzielt. Sollten Sie das Timing dennoch anpassen wollen, gehen Sie wie folgt vor (siehe Diagramm A)

· Lösen Sie die drei Schrauben der Rückplatte (ca. 1,5 Umdrehungen pro Schraube)

 Merken Sie sich die Timing-Einstellung, die der Motor ietzt hat (im Auslieferzustand steht das B genau unter dem Lötpunkt)

 Für höhere Drehzahl (positives Timing) muss die Rückplatte entgegen dem Uhrzeigersinn gedreht werden Für eine höhere Effizienz muss die Rückplatte im Uhrzeigersinn verdreht werden Anschließend die drei Schrauben der Rückplatte wieder festziehen.

Hinweis! Nehmen Sie Veränderungen am Timing jeweils nur in Schritten von 1 mm (3°) vor. Das

Timing solite maximal um +/- 5mm (+/-18°) verändert werden. Beachten Sie unbedingt auch die Timing-Hinweise des jeweiligen Regler-Herstellers! Die Getriebeübersetzung

Vergewissern Sie sich, dass Sie eine passende Getriebeübersetzung im Modell montiert haben. Unterschiedliche Streckenbeläge und Rundenlängen erfordern eine Anpassung des Getriebes, um die maximale Performance und Zuverlässigkeit zu erzielen.

Die Wartung

Die Vortex-Brushless-Motoren sind im Prinzip wartungsfrei. Es macht jedoch Sinn, die Kugellager mit einem Tropfen Leichtlauföl zu schmieren. Um an das hintere Lager zu gelangen, müssen die drei Schrauben gelöst und die hintere Abdeckung demontiert werden

Um den Motor für den Austausch der Lager und / oder der Magneten zu zerlegen, gehen Sie wie folgt vor:

 Lösen und entfernen Sie die drei Schrauben auf der Motorvorderseite. Das vordere Lager kann mit einem entsprechenden Tool demontiert werden. • Entfernen Sie vorsichtig den Magneten vom Motor. Der Magnet ist sehr stark, halten Sie unbedingt magnetische Teile vom Motor fern! Legen Sie den Magneten an einen sicheren Ort. Merken Sie sich die genaue Position aller Spacer! Lösen und entfernen Sie die drei Schrauben der Motorrückplatte. Merken Sie sich die

Timing-Einstellung und entfernen Sie die Motorrückplatte vom Motor. Drehen Sie das hintere Lagerschild langsam hin und her und ziehen Sie es heraus. Das hintere Lager kann mit einem entsprechenden Tool demontiert werden.

Achtung! Der Sensoranschluss ist am hinteren Lagerschild befestigt. Achten Sie darauf, dass er beim Arbeiten nicht beschädigt wird!

· Um den Motor wieder zusammenzubauen, wird in der umgekehrten Reihenfolge verfahren. Benutzen Sie Spacer, um das Spiel des Rotors zu justieren.

Garantie

Team Orion garantiert, dass dieses Produkt in einwandfreiem und funktionsfähigem Zustand ausgeliefert worden ist. Die Garantie umfasst keine Schäden, die durch einen fehlerhaften Einbau verursacht worden sind. Ferner sind normaler Verschleiß und alle Folgeschäden von dieser Garantie ausgeschlossen. Unsere vollständigen Garantiebedingungen können unter www.kyosho de nachgelesen werden. Mit dem Einbau und der Inbetriebnahme dieser Komponenten, erkennen Sie unsere Garantiebedingungen ausdrücklich an.



Cher client.

Nous vous félicitons pour l'achat d'un moteur Team Orion Vortex brushless. Développé par des pilotes pour les pilotes, ce moteur brushless bénéficie des évolutions les plus récentes.

Le moteur Team Orion Vortex brushless peut être utilisé avec tous les régulateurs brushless sensoriess et sensored compatibles. Afin d'obtenir les meilleurs résultats possibles, il est recommandé d'utiliser les régulateurs Team Orion brushless sensorless.

Avant de l'utiliser, lisez attentivement cette notice. Suivez ces instructions afin d'avoir un fonctionnement performant et fiable.

Installation

Afin d'éviter d'endommager le moteur, utilisez des vis de la bonne longueur pour le fixer au châssis. Les vis ne doivent pas pénétrer de plus de 3.5mm dans le moteur. Positionnez le moteur de façon à ce que les bornes ou les fils ne touchent pas d'autres composants et que le moteur puisse être monté et démonté facilement. Connectez les trois fils du réquiateur au moteur en respectant les polarités (A-B-C).

Calage du moteur

Votre régulateur est pourvu d'un calage préprogrammé. Consultez la notice afin de choisir un programme compatible avec le moteur. Il est recommandé d'utiliser les régulateurs Team Orion brushless. Le calage du moteur peut être modifié selon les besoins. Pour modifier le calage suivez la procédure suivante

1) Desserrez les 3 vis fixant la plaque arrière.

2) Prenez note du calage d'origine (centre de la borne B). Pour plus de vitesse tournez la plaque dans le sens inverse des aiquilles d'une montre 4) Pour un meilleur rendement et moins de vitesse tournez la plaque arrière dans le sens des aiguilles d'une montre.

Attention !

Ne modifiez le calage que de 1mm (env. 3deg.) à la fois. Ne décalez jamais l'avance de plus que 5mm (env. 18deg.) dans un sens ou dans l'autre.

Rapport de transmission

Utilisez un rapport de transmission adapté. Un rapport convenant aux conditions d'utilisation est nécessaire pour obtenir des performances et une fiabilité maximales.

toutefois, de temps en temps, huiler les roulements à billes. Pour huile le roulement arrière, dévissez les 3 vis et retirez la plaque arrière. Apposez une goutte d'huile sur le roulement à billes et resserrez la plaque arrière. Si yous devez démonter le moteur suivez ces instructions :

1) Dévissez les 3 vis à l'avant du moteur, puis retirez le couvercle. Si nécessaire remplacez le roulement à billes en utilisant un outil adéquat. 2) Retirez le rotor, attention il est très aimanté, tenez le à l'écart des objets en métal.

Notez l'emplacement des rondelles de calage sur le rotor. 3) Dévissez les 3 vis à l'arrière du moteur et retirez la plaque arrière (notez le calage de l'avance). Tournez le support de roulement d'un quart de tour vers la gauche ou la droite et retirez-le soigneusement. Si nécessaire remplacez le roulement à billes en utilisant un outil adéquat. Attention, le circuit imprimé des sensors fixé au support de roulement est fragile

bien calé avec très peu de jeu. S'il y a trop de jeu ou que le rotor est mal centré, il peut entrer en contact avec les sensors et les abimer.

Garantie

Team Orion garanti que ce produit ne comporte pas de défauts de fabrication. Cette garantie n'est pas valable lors de mauvaise utilisation, d'usure due à l'utilisation ou tout autre problème résultant d'une utilisation ou d'une manipulation inappropriée du produit. Aucune responsabilité ne sera assumée pour un que conque dommage résultant de l'utilisation du produit. Du fait de connecter et d'utiliser ce produit. l'utilisateur accepte toutes les responsabilités découlant de son utilisation.



ボルテックスモーター 取扱説明書

※取付ける前にお読み下さい。

ティームオリオン・ボルテックスブラシレスモーターをお買い上げいただきありがとうござい ます。

。 ティームオリオンのトップドライバーによって研究・開発された本モーターは、最新のR/Cカー 用ブラシレスモーター用テクノロジーを採用しています。

ボルテックスブラシレスモーターは現在のセンサー付きおよびセンサーレスのエレクトロニ ックスビードコントローラー(ESC)に対応しています。最大限のスピードと効率を得るため、 ネオジウム磁石を使用しています。完全な分解整備およびコースコンディションに合わせて進 角調整が可能です.

安全にご使用いただくため、この取扱説明書を十分にお読みになってください。

モーター内部の回転部品を傷つけないために、モーター取付けビスのネジ部分がモーター内 部に3.5mm以上入ちないようにしてください。ハンダ付け用端子がダメージを受けず、また取 付け・取りたいやすい位置にモーターを取付けてください。SSCからの3本のワイヤをそれ ぞれの端子に正しく(AをA、BをB、CをCに)ハンダ付けします。センサー付きESCを使用する 場合は、モーターのバックプレートにあるコネクターにセンサーワイヤを接続します。

●進角

はしないで下さい。

お使いになるESCのソフトウェアには既定の進角設定が組込まれています。ESCの説明書を 参照し、適切な駆動プログラムを選択して下さい。ボルテックスは、最適なパワー/効率の比率 を得られる基本進角にあらかじめ設定されています。必要に応じ、モーターの進角を次の手順 により変更することが可能です。(図Aをご参照ください。)

1)3本のバックプレートビスを少し緩める。

※ESCのメーカーの推奨する進角を守ってください。

2) 進角設定位置をチェックする(工場出荷時はハンダ付け用端子Bの中心にあわせてありま 3)より高い回転数(ポジティブタイミング)を得るにはバックプレートを反時計回りにまわす。

4)より高い効率と低い回転数を得るにはバックプレートを時計回りにまわす。 パース: ポジティブタイミング側へは一度に1mm (3.6°)以上変更せず、また、5mm (18°)を超える設定

Entretien

Les moteurs Vortex brushless ne nécessitent pas d'entretien particulier. Vous pouvez

Répétez la procédure à l'envers pour remonter le moteur. Veillez à ce que le rotor soit



pictures show 2007 type motor

 メンテナンス ボールベアリングのチェックと注油、モーター内部の埃の除去を行ってください。ボールベアリ ングに注油する場合は、バックプレートの3本のビスを外し、バックプレートを外します。(この とき、再組立てに必要ですのでバックプレートの取付角度を記録しておきます)リヤボールベ アリングはリヤベアリングハウジング内にあります。ベアリングオイルを1滴リヤボールベアリ ングに垂らしてください。その後、バックプレートを取付け、バックプレート取付けビスを締め ます。フロントボールベアリングは分解することなくベアリングオイルを注油することが可能で

ベアリングおよび磁石の交換は次の手順に従って行ってください。 (図Aおよび図Bをご参照ください。)

- 1) モーターのフロントベアリングハウジングの3本のビスを取外す。次に、フロントベアリン グハウジングを取外す。フロントボールベアリングはボールベアリング取外しツールを使 用して取外し・取付けが可能。
- 2)モーターから注意して磁石を取外す。磁力が強いので全ての磁化されやすい物体や工具 を遠ざけ、磁石を安全なところに置く。全てのスペーサーの位置を記録し、正しく再組立て できるようにする。
- 3) バックプレートの3本のビスを緩め(進角位置を記録する)バックプレートを外す。次に、リ ヤベアリングハウジングをゆっくり右か左に30°まわし、注意して取外す。ベアリング取外し ツールを使用してボールベアリングを取外し、新しい物を取付ける。センサープレートが リヤハウジングに取付けられており、壊れやすいので注意する。

モーターを組立てるときは上記の逆の手順で3-2-1の順に行います。モーターが正しく組立て られた場合は軸方向の遊びはほとんどないか全くないはずです。フロントボールベアリングと ローターの間のシムの数で游びを正しく調整します。

●保証

この製品の使用に起因する損害に対する責任は負いません。 この製品の接続、使用に伴う責任はお客様にあるものとします。

ティームオリオンジャパン www.team-orion.co.jp 〒243-0034 神奈川県厚木市船子153

ユーザー相談室直通電話 046-229-4115

81380803-1 PRINTED IN CHINA

お問い合わせは:月曜~金曜(祝祭日を除く)10:00~18:00

※製品改良のため、予告なく仕様を変更する場合があります。

Motor Touring Car XWD Buggy XWD Truck 2.5 11.5 13.5 15 3.0 11 13 14.5 4.0 10.5 11.5 13 5.5 8.5 11.5 13 6.5 7.5 10.5 11.5 7.5 7 9.5 11.5 9.5 6.5 9 10.5 9.5 6.5 9 10.5 10.5 5.5 8.5 11.5 11.5 11.5 13.5 13.5 15.5 8.5 10.5 13.5 10.5 5.5 8.5 10.5 11.5 3.5 7 8.5 12.5 6 7.5 10.5 15.5 8.5 7 8.5 12.5 7 8.5 10.5 15.5 7.5 7 8.5 17.5 3.5 6 7.5 7500 SL 10	Motor Touring Car 2WD Buggy 2WD Truck AWD Buggy 2MD Truck				รร -ชอร	ERAS			_	_		٤	ENSO	s								
UNTERSETZUNCSCIMPTON COLOR TO COLOR FOR TO COLOR FOR TO COLOR Touring Car 2WD Buggy 2WD Truck 11.5 13.5 15 10.5 12.5 14.5 10.5 12.5 14 10.5 12.5 14 10.5 11.5 13 8.5 11.5 13 8.5 11.5 13 6.5 9 10.5 5.5 8 9.5 4.5 7 8.5 10 12 13.5 6 8.5 10 5.5 8 9.5 3.5 6 7.5 10 12 13.5 8.5 11 12.5 10 12 13.5 8.5 11 12.5	Touring Car ZWD Buggy ZWD Truck AWD Buggy ZMD Truck AWD Buggy 11.5 1.3 1.5 1.4 1.3 1.3 1.4 1.3 1.3 1.5 1.3 1.3 1.5 1.3 1.3 1.5 1.3 1.3 1.5 1.3 <th1.3< th=""> 1.3 1.3</th1.3<>			FINA	6400 SL	7500 SL	17.5	13.5	10.5	9.5	8.5	7.5	6.5	5.5	4.5	4.0	3.5	3.0	2.5	Motor	GEARIN	HECO
INT RAPPORT DE BASE UNTE 2WD Buggy 2WD Truck 13.5 15 13.5 14.5 12.5 14 12.5 14 11.5 13 11.5 13 10 11.5 9.5 11 9.5 11 9.5 10 8.5 10 8.5 10 8.5 10 12 1.5 13 1.1 14 12.5 15 13 16 7.5 17 12.5 18 9.5 10 11.5 11 12.5	ZWD Buggy ZWD Truck AWD Buggy ZWD Truck AWD Buggy Its 14 13.5 15 14 13.5 12.5 14 13.5 12.5 14.5 13.5 12.5 14 13.5 12.5 14.5 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 12.5 14.1 13.5 13.5 13.5 13.5 13.5 13.5 13.5 13.5 14.1 14.1 <td>PORT FINAL DE TI ELOPPEMENT: (dia</td> <td></td> <td>L GEAR RATIO: sp .OUT: (tire diamete</td> <td>8.5</td> <td>10</td> <td>3.5</td> <td>4.5</td> <td>5.5</td> <td>6</td> <td>6.5</td> <td>7</td> <td>7.5</td> <td>8.5</td> <td>9.5</td> <td>10</td> <td>10.5</td> <td>4</td> <td>11.5</td> <td>Touring Car</td> <td>IG STARTING PO</td> <td>JIVIIVIENDATIC</td>	PORT FINAL DE TI ELOPPEMENT: (dia		L GEAR RATIO: sp .OUT: (tire diamete	8.5	10	3.5	4.5	5.5	6	6.5	7	7.5	8.5	9.5	10	10.5	4	11.5	Touring Car	IG STARTING PO	JIVIIVIENDATIC
SEMPFELLUN DE BASE UNTE 2000 Truck 15 14.5 13.5 11.5 11.5 11.5 10.5 9.5 8.5 8.5 7.5 12.5	SEMPFEHLUNGEN 2WD Truck 4WD Buggy 15 14 14.5 13.5 13.5 12.5 11.3 12.5 11.5 11 11.5 11 12.5 11 11.5 12.5 11.5 13.5 12.5 11 13.5 12.5 10.5 9 10.5 8.5 9.5 8 13.5 7.5 13.5 12.5 13.5 12.5 13.5 12.5 13.5 12.5 13.5 12.5 13.5 12.5 13.5 12.5	vur + pinion x intern: r x 3.14) + (spur + p RANSMISSION: co amètre pneu x 3.14)	our + pinion x interna r x 3.14) + (spur + p		11	12	6	7	8	8.5	9	9.5	10	11	11.5	12	12.5	13	13.5	2WD Buggy	INT RAPPORT E	TERSETZUNGS
	AWD BAGS 4WD BAGS 14 13.5 13.5 12.5 10 9 8.5 8.5 12.5 12.5 12.5 12.5 12.5 12.5 12.5 12.5 12.5 13.5 14 14 15 16 17 17 16 17 17 17 17 17 17 17 17 17 17	inion) Jronne + pignon x + (couronne + pig	inion)	1	12.5	13.5	7.5	8.5	9.5	10	10.5	4	11.5	12.5	13	13.5	14	14.5	15	2WD Truck	DE BASE UNTE	SEMPFEHLU

GENERAL INFORMATION FOR THE USE OF BRUSHLESS MOTORS AND ELECTRONIC SPEED CONTROLLERS

TEAM

 \mathbf{A}

TEAM

Brushless motors and electronic speed controllers (FSC) are high-performance equipment and need to be used as such. Because brushless motors do not have brushes and a commutator, they can be more powerful. However components can still be damaged because of a bad setup and/or overheating.

The ESC

Measuring the motor's temperature is the only safe way to know if the gear ratio is adapted.

To ensure proper function of the components you

Brushless ESC are more complex than regular ESC. They transfer a lot of energy and can be easily dam aged if they overheat or if the wrong settings are used Even though it might feature thermal protection sys-tems, an ESC can still be damaged from overheating

need

Gearing adapted to the motor and how it is used Proper cooling

The various settings available in certain ESC should only be modified if you understand their purpose.
 The brakes put a lot of stress on the ESC. If adjust-able, the braking power should be set to realistic values. Too much braking power can easily over-heat and/or damage components.

- High power battery equipped with high power connectors are not able to transfer the power necessary for proper function. Most stick pack type batteries are also unable to supply the amount of power necessary for proper function. Connectors and batteries which are not adapted create overheating because the compo-nents cannot function efficiently. It is recommended that you use raining type NiMH batteries or good quality LIP obatteries equipped with connectors able to transfer the power.
- The ESC setup must be adapted to the motor and driving style. Depending on the ESC type, many set-tings are available. The settings should be used ad-equately in regards to the motor and how it is used.

You may be able to electronically adjust the tim-ing on the ESC. This setting can greatly impact the motor's performance and create overheating. Do not use this setting unless you know exactly how to use it.

The drag brake function, if available, should be used as such, only to slow down the car when the thro-the is released. Too much drag brake will put a lot of stress on the components and can quickly lead to overheating and/or damage.

- The brakes are a major source of heat (ESC, ex-temal capacitor, etc.). The braking power must be adapted to the motor and driving style.

The motor

The brushless motor does not have a commutator or bushes, in theory it will not wear out. However it can bushes damaged in case of overheating due to a bad If the ESC can run both in forward and reverse, do not use this function unnecessarily. This is also a function that putus a lot of stress on the components.
If the ESC's external capacitor is overheating, this is also a sign that your setup is inappropriate. The capacitor can burnout rapidly if inappropriate set-tings are used for any length of time. , this set

nts <u></u>

Using inappropriate parameters will have for con-sequences:

setup.

- Motor overheating which can result in damage. ESC overheating which can result in damage.

If you can adjust the motor's timing, you have to use sate settings. Only change the timing one mark at a time. Some ESC have electronic timing greest in the software, in this case the use of the timing set-ting on the motor can be limited or even impossible.

- Battery overheating which can result in damage. Capacitor overheating which can result in damage. Low performance, the acceleration will be weak and the top speed will be low.

Anytime you modify a parameter on the car, you need to check the motor's temperature. The recommended maximum motor temperature limit is 80°C (176°F). Overheating can burn the coils and/or met solder joints inside the motor.

Team Orion Europe SA | Chemin du Pré-Fleuri 31 1228 Plan-les-Ouates | Switzerland

www.teamorion.com

Team Orion Vortex Pro Stock Motors

Turns Part Number Voltage RPM/7.4V KV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing	9.5T ORI28212 3.2V to 11.1V 31080 4200 281 38.0 93% sintered yes yes	Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter	172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.32 mm	VORTEX
Turns Part Number Voltage RPM7.4V kV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing	11.5T ORI28214 3.2V to 11.1V 25160 3400 236 31.9 93% sintered yes yes	Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter	172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.32 mm	VORTEX
Turns Part Number Voltage RPM/7.4/V KV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing	17.5T ORI28216 3.2V to 11.1V 16872 2280 153 20,7 94% sintered yes yes	Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter	172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.32 mm	VORTEX

Team Orion Vortex Pro Race Motors

Turns Part Number Voltage RPM/7.4V KV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing	2.5T ORI 28200 3.2V to 8.4V 98570 13050 897 121 88% sintered yes yes	Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter	172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.36 mm	
Turns Part Number Voltage RPM/7.4V KV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing	3.5T ORI 28202 3.2V to 8.4V 73630 9950 698 94.3 90% sintered yes yes	Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter	172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.36 mm	
Turns Part Number Voltage	4.5T ORI 28204 3.2V to 8.4V	Dimensions Weight Length	172 gr 51 1 mm	X

Part Number	ORI 28204	Weight	172 ar
Voltage	3.2V to 8.4V	Length	51.1 mm
RPM/7.4V	59052	Diameter	35.8 mm
kV	7980	Shaft length	15.2 mm
Power/W	569	Shaft diameter	3,14 mm
Current/A	76.9	Magnet diameter	12.36 mm
Efficiency	92%		
Magnet material	sintered		
Sensor/sensorless use	yes		
Fully adjustable timing	yes		
Turns	6.5T	Dimensions	
Part Number	ORI 28206	Weight	172 gr
Voltage	3.2V to 11.1V	Length	51.1 mm
RPM/7.4V	40700	Diameter	35.8 mm
kV	5500	Shaft length	15,2 mm
Power/W	395	Shaft diameter	3.14 mm
Current/A	53.4	Magnet diameter	12.36 mm

VORTEX FRO RACE

VORTEX PRO RACE

VORTEX PRO RACE

VORTEX FRO RACE

je	3.2V to 11.1V	Length
7.4V	40700	Diameter
	5500	Shaft length
r/W	395	Shaft diameter
nt/A	53.4	Magnet diameter
ency	93%	
et material	sintered	
or/sensorless use	yes	
adjustable timing	yes	

Effici Magr Sens

Par Voli RPI kV Pov Cur Effi Ma

urns	8.51	Dimensions	
Part Number	ORI28208	Weight	172 gr
/oltage	3.2V to 11.1V	Length	51.1 mr
RPM/7.4V	35150	Diameter	35.8 mr
	4750	Shaft length	15,2 mr
Power/W	298	Shaft diameter	3.14 mr
Current/A	40.3	Magnet diameter	12,36 m
fficiency	93%		
Aagnet material	sintered		
Sensor/sensorless use	yes		
ully adjustable timing	yes		
	40.57	D'	

s	10.5T	Dimensions	
Number	OR 28210	Weight	172 gr
ge	3.2V to 11.1V	Length	51.1 mm
V7.4V	26788	Diameter	35,8 mm
	3620	Shaft length	15.2 mm
er/W	262	Shaft diameter	3.14 mm
ent/A	35.9	Magnet diameter	12,36 mm
ency	94%		
net materia	sintered		
or/sensorless use	yes		
adjustable timing	Ves		

+	
)
ſ	

Turns Part Number Voltage RPM7.4V kV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensoless use Fully adjustable timing	21.5T OR[28217 3.2V to 11.1V 12950 1750 125 16.9 94% sintered yes yes	Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter	172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.32 mm	VORTEX FRO STOCK	
Turns Part Number Voltage RPM/7_4/V kV Power/W Current/A Efficiency Efficiency Efficiency Efficiency Efficiency Efficiency Efficiency Efficiency Efficiency Efficiency	3.0T ORI 28201 3.2V to 8.4V 84360 11400 764 103.2 89% sintered yes yes	Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter	172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.36 mm	VORTEX PRO RACE	
Turns Part Number Voltage RPM/7.4V KV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing	4.0T ORI 28203 3.2V to 8.4V 65120 8800 620 83.8 91% sintered yes yes	Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter	172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.36 mm	VORTEX FRO RACE	
Turns Part Number Voltage RPM7.4V kV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use	5.5T ORI 28205 3.2V to 8.4V 47730 6450 461 62.3 93% sintered yes	Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter	172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.36 mm	VORTEX PRO RACE	

10.5T ORI28213 3.2V to 11.1V 27750 3750 254 34.3 93% sintered yes yes

13.5T ORI28215 3.2V to 11.1V 23680 3200 27.0 94% sintered yes yes

Turns Part Number Voltage RPM/7.4V kV Power/W

Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing

Turns Part Number Voltage RPM/7.4V kV Power/W Current/A Efficiency

Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing

Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter

Dimensions Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter VORTEX PHO STOCK

VORTEX PRO STOCK

VORTEX FEG RACE

VORTEX PRO RACE

172 gr 51 1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.32 mm

172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.32 mm

93% sinterer yes yes Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing 7.5T ORI 28207 3.2V to 11. 38480 5200 340 45.9 93% sintered yes yes Turns Part Number Voltage RPM/7.4V KV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter 172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.36 mm Turns Part Number Voltage RPM/7.4V kV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing 9.5T ORI28209 3.2V to 11.1V 30710 4150 281 38.4 93% sintered yes yes Dimension: Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter 172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.36 mm

Turns Part Number Voltage RPM/7.4V KV Power/W Current/A Efficiency Magnet material Sensor/sensorless use Fully adjustable timing 13.5T ORI28211 3.2V to 11.1V 22940 3100 207 27.8 95% sintered yes yes Dimensions Weight Length Diameter Shaft length Shaft diameter Magnet diameter 172 gr 51.1 mm 35.8 mm 15.2 mm 3.14 mm 12.36 mm VORTEX PRO RACE